

# Sistemas Operativos

Licenciatura Engenharia Informática  
Licenciatura Engenharia Computacional

Ano letivo 2024/2025

Nuno Lau (nunolau@ua.pt)

- A interface Executor permite um nível de abstracção superior ao criar e manter várias *threads* em execução.
- Se **r** é um Runnable, então o código:  

```
(new Thread(r)).start();
```
- Pode ser substituído, usando o executor **e** por:  

```
e.execute(r);
```
- A execução do método **run()** de **r** pode não ser imediata e depende da política associada ao executor

- O Java contém algumas implementações de *Thread Pools* prontas a ser usadas
- Estas *Thread Pools* podem ser criadas através de métodos `static` de `java.util.concurrent.Executors`
- Alguns exemplos:
  - `newSingleThreadExecutor()`
    - Executa uma tarefa de cada vez
  - `newFixedThreadPool(int nThreads)`
    - *Thread Pool* com um número fixo de *Threads*
  - `newCachedThreadPool()`
    - *Threads* sobrevivem durante algum tempo após tarefa terminar, mas são descartadas se não forem reutilizadas após esse tempo

- **Countdown *threads*** usando

- `newSingleThreadExecutor()`
  - Executa uma tarefa de cada vez
- `newFixedThreadPool(int nThreads)`
  - *Thread Pool* com um número fixo de *Threads*
- `newCachedThreadPool()`
  - *Threads* sobrevivem durante algum tempo após tarefa terminar, mas são descartadas se não forem reutilizadas após esse tempo

- Ficheiro **ThreadPool2.java**

- Semântica de `fork()` e `exec()`
- Cancelamento de *threads*
- Atendimento de sinais
- *Thread Pools*

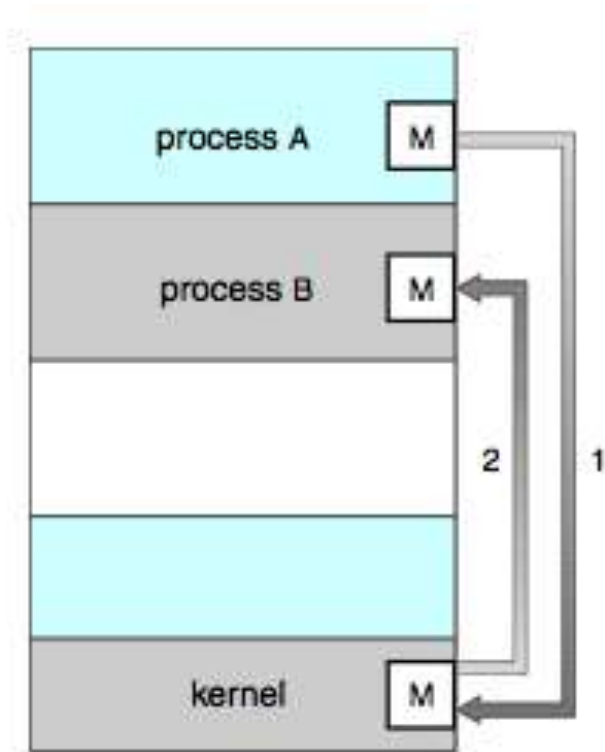
# fork() e exec()

- fork() duplica todas as *threads* ou apenas aquela em que foi executado
  - Comportamento normal é que, após o fork(), o processo filho só tem uma *thread*
  - Usar com cuidado pois podem surgir vários problemas
    - memória inconsistente, semáforos bloqueados, ...
    - Depois de fork() apenas **funções async-safe** devem ser usadas
      - Ex: Não usar malloc() ou printf()
  - `int pthread_atfork(void (*prepare)(void), void (*parent)(void), void (*child)(void));`
  - Alguns sistemas UNIX têm 2 versões que permitem escolher o comportamento (fork() e forkall())
- Em geral, exec() substitui todo o processo incluindo todas as *threads*

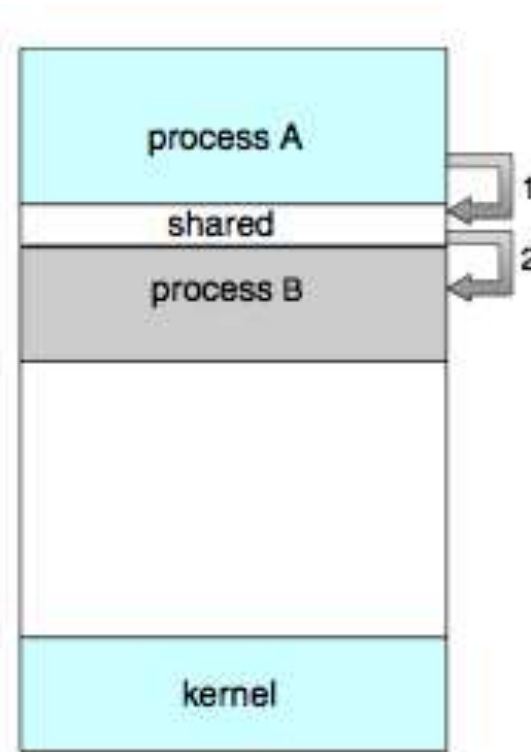
- Cancelar uma *thread* antes desta terminar por si
- 2 abordagens
  - Cancelamento assíncrono
    - *Thread* é terminada imediatamente
  - Cancelamento síncrono
    - *Thread* verifica periodicamente se deve terminar

- Sinais são usados em UNIX para notificar processos de certos eventos
- Opções
  - Sinal é enviado apenas para a thread a que o sinal de aplica (ex: divisão por zero, etc)
  - Sinal enviado para todas as threads
  - Sinal enviado para subconjunto das threads
  - Thread específica recebe todos os sinais
    - `pthread_sigmask()` permite definir quais os sinais que cada thread pode receber. Assim a aplicação pode bloquear os sinais para todas as threads excepto uma (que fica com essa responsabilidade)

## Message Passing

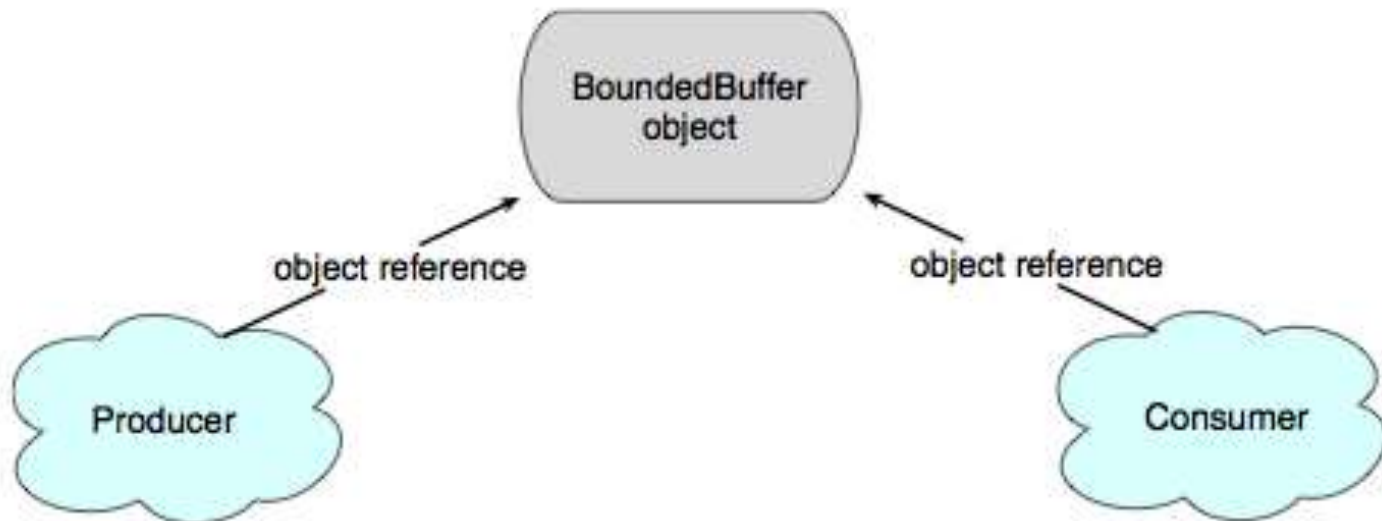


## Shared Memory



- Paradigma para processos cooperativos
  - Processo produtor produz informação
  - Informação é consumida pelo processo consumidor
- Um *buffer* partilhado armazena a informação em trânsito
  - *Buffer* sem limites (*unbounded buffer*) indica que não existe limite no tamanho do *buffer*
  - *Buffer* limitado considera que o *buffer* tem um tamanho fixo

# Problema do produtor-consumidor



# Problema do produtor-consumidor

## Solução Java com memória partilhada



```
public interface Buffer
{
    // producers call this method
    public abstract void insert(Object item);

    // consumers call this method
    public abstract Object remove();
}
```

# Problema do produtor-consumidor

## Solução Java com memória partilhada

```
public class BoundedBuffer implements Buffer
{
    private static final int BUFFER_SIZE = 5;
    private int count; // number of items in the buffer
    private int in; // points to the next free position
    private int out; // points to the next full position
    private Object[] buffer;

    public BoundedBuffer() {
        // buffer is initially empty
        count = 0;
        in = 0;
        out = 0;

        buffer = new Object[BUFFER_SIZE];
    }

    // producers calls this method
    public void insert(Object item) {
        // Figure 3.16
    }

    // consumers calls this method
    public Object remove() {
        // Figure 3.17
    }
}
```

# Problema do produtor-consumidor

## Solução Java com memória partilhada



```
public void insert(Object item) {
    while (count == BUFFER_SIZE)
        ; // do nothing -- no free buffers

    // add an item to the buffer
    ++count;
    buffer[in] = item;
    in = (in + 1) % BUFFER_SIZE;
}
```

# Problema do produtor-consumidor

## Solução Java com memória partilhada



```
public Object remove() {
    Object item;

    while (count == 0)
        ; // do nothing -- nothing to consume

    // remove an item from the buffer
    --count;
    item = buffer[out];
    out = (out + 1) % BUFFER_SIZE;

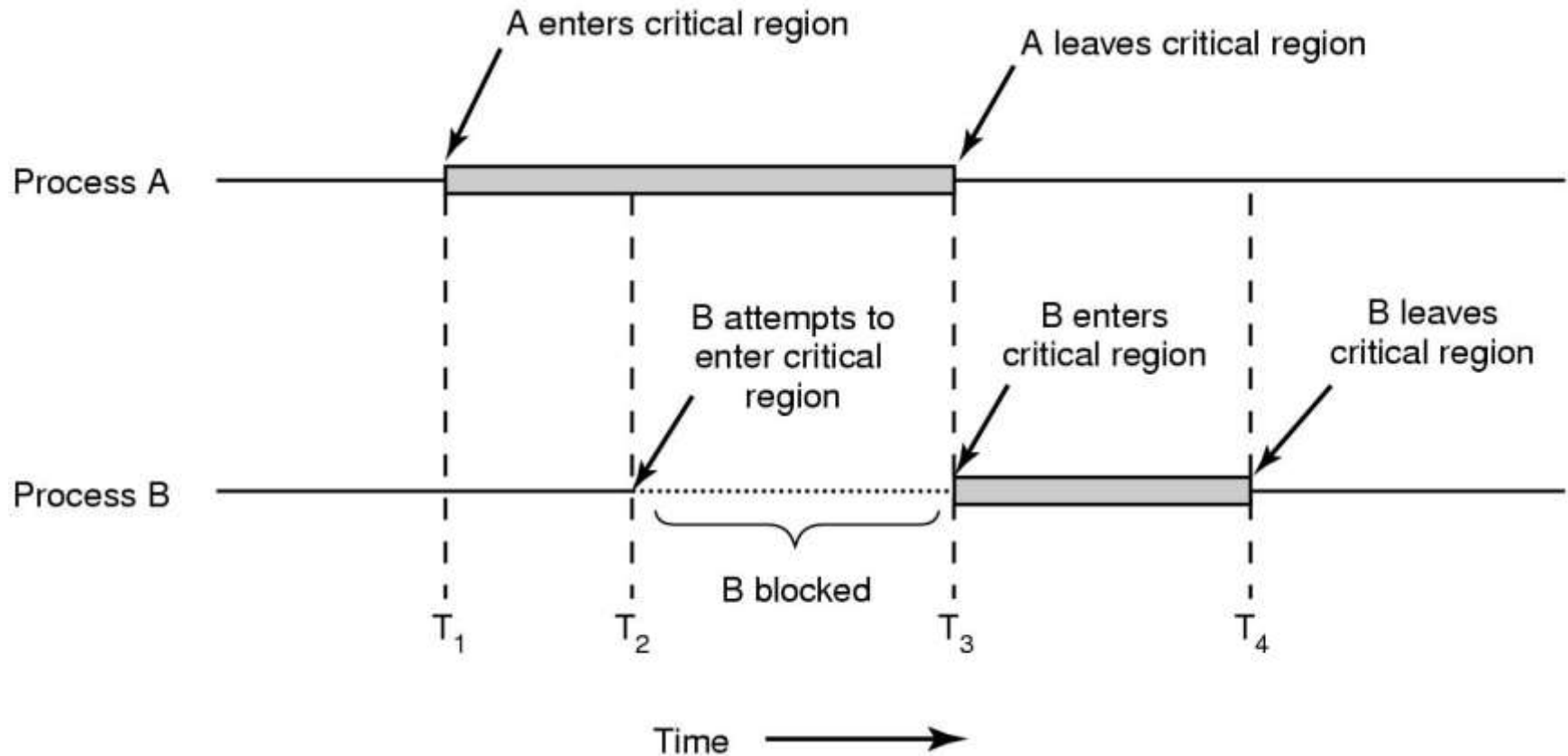
    return item;
}
```

- A solução apresentada anteriormente não é segura!
- Se um produtor e um consumidor executarem `insert()` e `remove()` ao mesmo tempo, `count` pode não ser actualizado correctamente
- Para manter a consistência do buffer é necessário que estes métodos sejam sempre executados por apenas 1 *thread* de cada vez!

⇒ **Exclusão Mútua no acesso a estes métodos**

- **Condição de corrida**
  - Quando vários processos/*threads* acedem a dados partilhados e o resultado final depende de forma inesperada da ordem de execução
- **Região crítica**
  - **Zona de código que manipula dados partilhados** e que não pode ser executada concorrentemente por mais do que um processo/*thread*

# Região Crítica



- **Exclusão Mútua**
  - Se um processo  $P_i$  está a executar na sua região crítica então nenhum dos outros processos pode estar em execução nas suas regiões críticas
- **Progresso**
  - Se nenhum processo está em execução em regiões críticas e pelo menos um processo pretende o acesso à região crítica então a seleção do processo que deverá ter acesso a esta região não pode ser adiada indefinidamente
- **Espera limitada**
  - Deve existir um limite ao número de vezes que é concedido o acesso a outros processos à região crítica, após um determinado processo ter pedido esse acesso e até que esse pedido seja satisfeito
- **Não há nenhum pressuposto sobre a velocidade ou número de CPUs**

- **Condição de corrida**
  - Quando vários processos/*threads* acedem a dados partilhados e o resultado final depende de forma inesperada da ordem de execução
- **Região crítica**
  - **Zona de código que manipula dados partilhados** e que não pode ser executada concorrentemente por mais do que um processo/*thread*
- **Região de entrada**
  - Código que realiza o pedido de acesso à região crítica
- **Região de saída**
  - Código executado após a saída da região crítica

```
while (true) {  
    entry section  
    critical section  
    exit section  
    remainder section  
}
```

- Variável partilhada de *lock*
  - Valor=0 se Região Crítica não está a ser usada
  - Valor=1 se Região Crítica está a ser usada
  - Não funciona se implementado apenas em software
- Alternância estrita
- Algoritmo de Dekker (1964)
- Algoritmo de Peterson (1981)

- Variável **turn** controla acesso à região crítica

## Processo 0

```
while (TRUE) {  
    while (turn != 0)    /* loop */ ;  
    critical_region();  
    turn = 1;  
    noncritical_region();  
}
```

## Processo 1

```
while (TRUE) {  
    while (turn != 1)    /* loop */ ;  
    critical_region();  
    turn = 0;  
    noncritical_region();  
}
```